

DREP 04

jaifar

SEV 3 :
Tâche 1 :

1- Masses et tensions correspondantes :

M est convenable si $M = 100g \pm 10\%$, donc $M_{max} = 100 + \frac{10}{100} \times 100 = 110g$
 et $M_{min} = 100 - 10 = 90g$

2- $U_{1min} = k \cdot M_{min} = 5 \cdot 90 = 450mV = 0,45V$ et $U_{1max} = 5 \cdot 110 = 550mV = 0,55V$

2.1- Nom du montage à AO1 :

..... c'est un amplificateur non inverseur

2.2- Tension U_2 en fonction de U_1 :

Pour AO1, $V_+ = U_1$ et $V_- = \frac{R_1 U_2}{R_1 + R_2}$ (th. de diviseur de tension ou celui de superp.)

$V_+ = V_- \Rightarrow U_1 = \frac{R_1 U_2}{R_1 + R_2} \Rightarrow U_2 = \frac{R_1 + R_2}{R_1} \cdot U_1 = (1 + \frac{R_2}{R_1}) U_1 = (1 + 10) U_1 = 11 \cdot U_1$

2.3- Tension U_2 en fonction de la masse M :

$U_2 = 11 \cdot U_1$ devient $U_2 = 11 \cdot k \cdot M = 11 \cdot 5 \cdot M = 55 \cdot M$ (M en ^g et U_2 en mV)

2.4- Intervalle [U_{2min} ; U_{2max}] de la tension U_2 qui correspond à la brioche acceptée :

$U_{2min} = 55 \cdot M_{min} = 55 \cdot 90 = 4950mV = 4,95V$

$U_{2max} = 55 \cdot M_{max} = 55 \cdot 110 = 6050mV = 6,05V$

3-

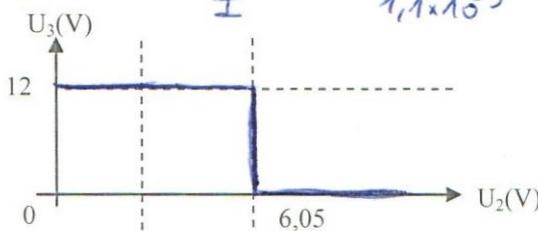
3.1- Calcul des valeurs de I, R_3 et R_5 :

Il est clair que $R_4 \cdot I = V_{s2} - V_{s1} \Rightarrow I = \frac{V_{s2} - V_{s1}}{R_4} = \frac{6,05 - 4,95}{10^3} = 1,1mA$

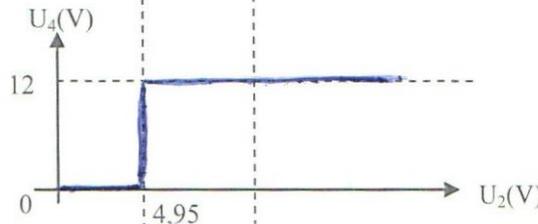
$R_5 = \frac{V_{s1}}{I} = \frac{4,95}{1,1 \times 10^{-3}} = 4,5k\Omega$

$R_3 = \frac{V_{cc} - V_{s2}}{I} = \frac{12 - 6,05}{1,1 \times 10^{-3}} = 5,41k\Omega$

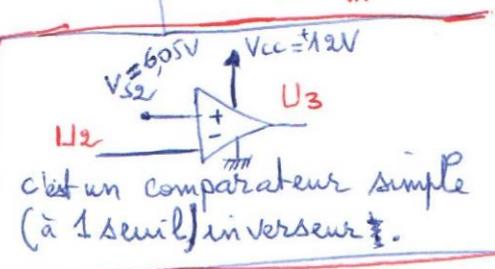
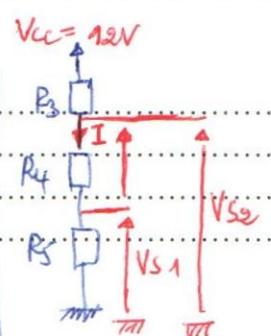
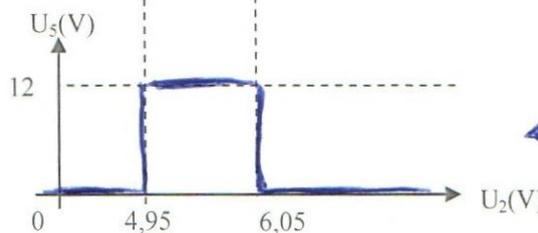
3.2-



3.3-



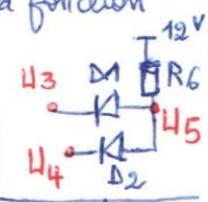
3.4-



c'est un comparateur simple (à 1 seuil) inverseur.

Comparateur simple non inverseur. Le seuil de basculement étant $V_{s1} = 4,95V$.

Le bloc "D1, D2, R6" réalise la fonction logique "ET". En effet, *si U_3 (ou U_4) = 0, la diode correspondante se bloque et $U_5 = U_3$ (ou U_4) = 0 passante * Si $U_3 = U_4 = 1$, les 2 diodes sont bloquées et $U_5 = 12V$ (1 logique).



DREP 05

Jaàfar

3.5- Fonction logique réalisée par l'ensemble $\{D_1, D_2, R_6\}$:

..... c'est la fonction logique ET.....

3.6- Fonction réalisée par le bloc C :

..... c'est un comparateur qui permet de détecter si une tension.....
est à l'intérieur ou en dehors d'une plage donnée (on l'appelle.....
comparateur à fenêtre).....

Ici, le comparateur répond par $U_5 = 1$ lorsque $U_2 \in [4.95^V, 6.05^V]$ signifiant que la masse de la brioche est valide.

DREP 06

Jaafar

Tâche 2 :

```

;
; Programme de contrôle du système
;
ORG 0x000 ; Adresse de départ après Reset
GOTO Init

;
; Sous-Programme d'interruption RBO
;
ORG 0x004 ; Adresse du sous-programme d'interruption
BCF INTCON, GIE ; Inhiber toutes les interruptions
BCF INTCON, INTF ; Inhiber l'interruption RBO

;---Sauvegarde des registres---
; Non étudiée
;---Décrémentation du Compteur_Brioches---
DECFSZ Compteur_Brioches
GOTO Restaur_Reg ; Commande de l'électroaimant de l'embrayage frein non étudiée
MOVLW 12 ; Préparation d'un nouveau paquet de 12 brioches
MOVWF Compteur_Brioches

;---Restauration des registres---
Restaur_Reg ; Non étudiée
RETFIE ; Retour d'interruption

;
; Programme principal
;
Init
BSF STATUS, RP0 ; Bank 1
CLRF TRISA ; PORTA en sortie
MOVLW 0xFF
MOVWF TRISB ; PORTB en entrée TRISB = x x x x x 1 1 1
MOVLW 12 ; Initialisation du compteur de brioches à 12
MOVWF Compteur_Brioches
MOVLW 0x90 ; Validation de l'interruption RBO
MOVWF INTCON
MOVLW 0xC0 ; Configuration de l'interruption RBO sur front ↑
MOVWF OPTION_REG
BCF STATUS, RP0 ; Bank 0

;---Lecture de l'état de Ma et Ar---
Start
BTFSC PORTB, 1 ; Lecture de RB1 (Ma) et stockage de son état dans
BSF Etat_Ma, 0 ; le bit 0 d'une case-mémoire Etat_Ma
BTFSS PORTB, 1
BCF Etat_Ma, 0
BTFSC PORTB, 2 ; Lecture de RB2 (Ar) et stockage de son état dans
BSF Etat_Ar, 0 ; le bit d'une case-mémoire Etat_Ar
BTFSS PORTB, 2
BCF Etat_Ar, 0
COMF Etat_Ar, 0 ; Complémentation de Ar

;---Evaluation de l'équation de la commande du moteur M [KA=(KA OU Ma) ET (NON Ar)]---
MOVF Etat_Mot, W ; Lecture de l'ancien état du moteur M W ← Etat_Mot
IORWF Etat_Ma, W ; Détermination du nouvel état de M W ← W + Etat_Ma (KA=KA+Ma)
ANDWF Etat_Ar, W ; W ← W AND Etat_Ar (KA=(KA+Ma) AND Ar)
MOVWF Etat_Mot ; Etat_Mot ← W

;---Rafraîchissement de la sortie RA0 commandant le moteur M---
MOVF Etat_Mot, W
MOVWF PORTA ; Activation de la sortie RA0 commandant le moteur M → PORTA ← Etat_Mot
GOTO Start ; Retour au début
END

```

Initialisations

TRISB = x x x x x 1 1 1

RB1 = 1 (Ma affiché)

(Bit 0 de Etat_Ma) = 0

(Bit 0 de Etat_Ma) = 1

Seul le bit de poids faible qui est concerné par ces opérations. En effet, le bit 0 du registre Etat_Ma contient l'état du bouton Ma, le bit 0 de Etat_Ar contient l'état de Ar, le bit 0 de Etat_Mot contient l'état de KA et le bit 0 de PORTA, c'est RA0.